

GT9110

单芯片 10 点电容触控芯片

Rev.03——2012年12月06日

===== 免责声明======

本出版物中所述的器件应用信息及其他类似内容仅为您提供,它们可能由更新之信息所替代。确保应用符合技术规范,是您自身应负的责任。GOODIX对这些信息不作任何明示或暗示、书面或口头、法定或其他形式的声明或担保,包括但不限于针对其使用情况、质量、性能、适销性或特定用途的适用性的声明或担保。GOODIX 对因这些信息及使用这些信息而引起的后果不承担任何责任。未经GOODIX书面批准,不得将GOODIX 的产品用作生命维持系统中的关键组件。在GOODIX 知识产权保护下,不得暗中或以其他方式转让任何许可证。





目录

1.	概述	3
2.	产品特点	3
3.	芯片原理图	4
4.	管脚定义	5
5.	传感器设计	6
	5.1. 感应通道排布	6
	5.2. 驱动通道排布	6
	5.3. 传感器设计参数要求	6
	5.4. 触摸按键设计	
6.	I ² C 通讯	8
	6.1. I ² C 通讯	
	a) 数据传输	9
	b) 对 GT9110 写操作	
	c) 对 GT9110 读操作	
	6.2. GT9110 的寄存器信息	
	a) 实时命令	
	b) 配置信息	11
	c) 坐标信息	15
7.	功能描述	18
	7.1. 工作模式	18
	a) Normal Mode	18
	b) Green Mode	18
	c) Sleep Mode	18
	7.2. 中断触发方式	19
	7.3. 固化配置功能	19
	7.4. 自动校准	19
	a) 初始化校准	
	b) 自动温漂补偿	19
8.	参考电路图	
9.	电气特性	21
	9.1. 极限电气参数	
	9.2. 推荐工作条件	
	9.3. AC 特性	
	9.4. DC 特性	
10.		
11.	版本记录	
12.	联系方式	



1. 概述

GT9110 是专为平板电脑设计的新一代单芯片 10 点电容触控方案,多达 42 个驱动通道和 30 个感应通道,实现平板电脑的高精度 touch。

GT9110 可同时识别 10 个触摸点位的实时准确位置,移动轨迹及触摸面积。并可根据主控需要,读取相应点数的触摸信息。

2.产品特点

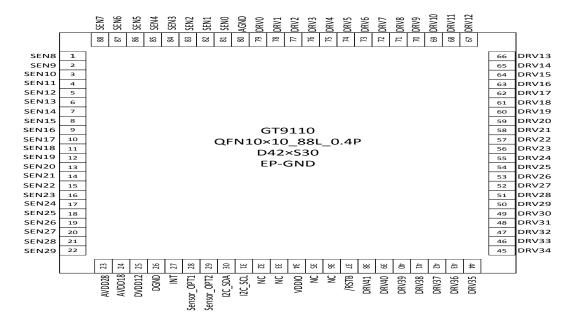
- ◆ 内置电容检测电路及高性能 MPU
 - ▶ 触摸扫描频率: 100Hz
 - ▶ 触摸点坐标实时输出
 - ▶ 统一软件版本适用于多种尺寸的电容屏
 - ▶ 单电源供电,内置 1.8V LDO
 - ▶ Flash 工艺制程,支持在线烧录
- ◆ 电容屏传感器
 - ▶ 检测通道: 42(驱动通道)*30(感应通道)
 - ▶ 电容屏尺寸范围: 7"~12.1"
 - ▶ 支持 FPC 按键设计
 - ▶ 同时支持 ITO 玻璃和 ITO Film
 - Cover Lens 厚度支持: 0.7mm≤玻璃≤2mm /0.5mm≤亚克力≤1.2mm
 - ▶ 内置跳频功能,支持 OGS 全贴合
- ◆ 环境适应性能
 - ▶ 初始化自动校准
 - ▶ 自动温漂补偿
 - ▶ 工作温度: -40℃~+85℃,湿度: ≦95%RH
 - ▶ 储存温度: -60℃~+125℃, 湿度: ≦95%RH
- ♦ 通讯接口
 - ▶ 标准 I²C 通讯接口
 - ▶ 从设备工作模式
 - ▶ 支持 1.8V~3.3V 接口电平
- ◆ 响应时间
 - Green mode: <48ms
 Sleep mode: <200ms
 Initialization: <200ms
- ◆ 电源电压:





- ▶ 单电源供电: 2.8V~3.3V
- ◆ 电源纹波:
 - Vpp≤50mV
- → 封装: 88 pins, 10mm*10mm QFN
- ◇ 应用开发支持工具
 - ▶ 触摸屏模组参数侦测及配置参数自动生成
 - ▶ 触摸屏模组性能综合测试工具
 - ▶ 模组量产测试工具
 - ▶ 主控软件开发参考驱动代码及文档指导

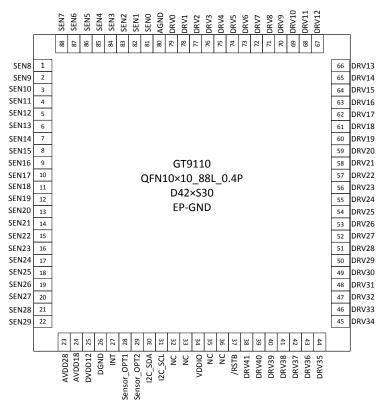
3. 芯片原理图







4. 管脚定义



管脚号.	名称	功能描述	备注
1~22	SENS8~SENS29	触摸模拟信号输入	
23	AVDD28	模拟电源正	接 2.2uF 滤波电容
24	AVDD18		接 2.2uF 滤波电容
25	DVDD12		接 2.2uF 滤波电容
26	DGND	数字信号地	
27	INT	中断信号	边沿触发寄存器可设
28	Sensor_OPT1	模组识别口	
29	Sensor_OPT2	模组识别口(备选)	需外部下拉
30	I2C_SDA	I ² C 数据信号	
31	I2C_SCL	I ² C 时钟信号	
32~33	NC		
34	VDDIO	GPIO 电平控制	接 2.2uF 滤波电容 悬空: 1.8V 接 AVDD: AVDD
35~36	NC		
37	/RSTB	系统复位脚	需外部 10K 上拉, 拉低复位
38~79	DRV41~DRV0	驱动信号输出	
80	AGND	模拟电源地	
81~88	SEN0~SEN7	触摸模拟信号输入	



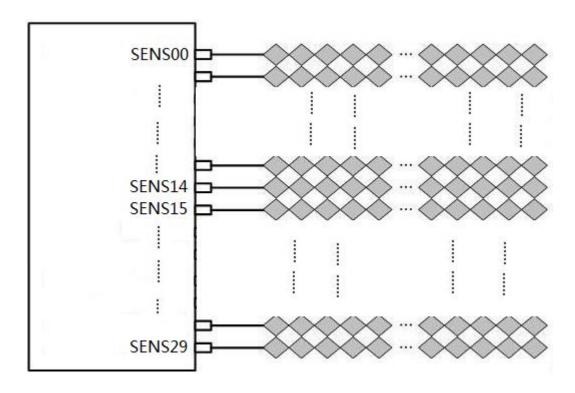


5. 传感器设计

5.1. 感应通道排布

SENS0~SENS29 是 30 个电容检测输入通道,直接与触摸屏模组的 30 个感应 ITO 通道相连。模组上感应 ITO 通道按照顺序或逆序依次连接至芯片的 SENS0 至 SENS30。若 ITO 通道少于芯片检测通道,请用"通道选择器"进行通道选择。

● 排布方式示例:感应 ITO通道按照顺序接入芯片的SENS0至SENS29



5.2. 驱动通道排布

DRV0~DRV41 是 42 个电容检测驱动信号输出通道,直接与触摸屏模组的 42 个 ITO 驱动通道相连。当 ITO 驱动数量少于芯片驱动通道时,请用"通道选择器"进行通道选取。驱动线可以随意排列,在确定排布方式后,需配置 GT9110 芯片的相关寄存器来保证各驱动通道的逻辑位置关系与物理位置关系一致,以使输出坐标与物理坐标匹配。

Sensor 设计的更细规则,请参考具体 layout 指南。

5.3. 传感器设计参数要求

DITO

	GT9110
驱动通道走线阻抗	≦3KΩ
驱动通道阻抗	≦10KΩ





感应通道走线阻抗	≦10KΩ
感应通道阻抗	≦40KΩ
节点电容	≦4pF
感应通道 RC 常数	≦6us. Typ.=3.6us

SITO

	GT9110
驱动通道走线阻抗	≦3KΩ
驱动通道阻抗	≦10KΩ
感应通道走线阻抗	≦10KΩ
感应通道阻抗	≦10KΩ
节点电容	≦4pF
感应通道 RC 常数	≦6us. Typ.=3.6us

通道走线采用金属走线时,由于工艺控制等原因会导致部分走线被氧化,阻抗变大,导致各通道走线存在差异;当采用 ITO 材料走线时,虽然设计时会尽力通过长度、宽度匹配使得各通道走线一致,但还是会存在不同程度的差异。为保证整屏数据一致性和均匀性,需要控制走线阻抗符合上表要求。

另外,驱动走线与感应走线相邻且平行时,需在两者间插入地线,且地线宽度至少为通道走线 宽度的两倍,最小不得小于 0.2mm。

5.4. 触摸按键设计

GT9110 支持 4 个触摸按键,实现方式有两种:

Sensor 扩展方式:由驱动通道作按键公共端,将一条驱动通道与 4 根感应形成 4 个按键。作按键的驱动通道不可与屏体上驱动复用,但作按键的感应通道必须与屏体上复用;

FPC 设计方式:单独拿出一条驱动通道与 4 条感应通道形成 4 个按键, 4 条感应通道与屏体部分复用。FPC 的 sensor 图案需专门设计。

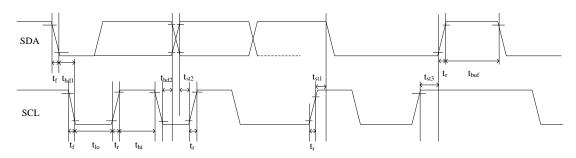




6. I²C 通讯

6.1. I²C 通讯

GT9110 提供标准的 I^2 C 通讯接口,由 SCL 和 SDA 与主 CPU 进行通讯。 在系统中 GT9110 始终作为从设备,所有通讯都是由主 CPU 发起,建议通讯速度为 400Kbps 或以下。其支持的 I^2 C 硬件电路支持时序如下:



测试条件 1: 1.8V 通讯接口, 400KHz 通讯速度, 上拉电阻 2K

Parameter	Symbol	Min.	Max.	Unit
SCL low period	t _{lo}	0.9	-	us
SCL high period	t _{hi}	0.8	-	us
SCL setup time for START condition	t _{st1}	0.4	-	us
SCL setup time for STOP condition	t _{st3}	0.4	-	us
SCL hold time for START condition	t _{hd1}	0.3	-	us
SDA setup time	t _{st2}	0.4	-	us
SDA hold time	t _{hd2}	0.4	-	us

测试条件 2: 3.3V 通讯接口, 400KHz 通讯速度, 上拉电阻 2K

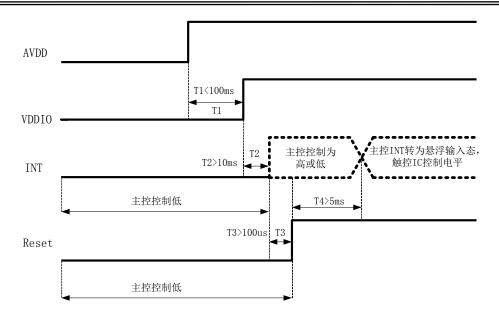
Parameter	Symbol	Min.	Max.	Unit
SCL low period	t _{lo}	0.9	-	us
SCL high period	t _{hi}	0.8	-	us
SCL setup time for START condition	t _{st1}	0.4	-	us
SCL setup time for STOP condition	t _{st3}	0.4	-	us
SCL hold time for START condition	t _{hd1}	0.3	-	us
SDA setup time	t _{st2}	0.4	-	us
SDA hold time	t _{hd2}	0.4	-	us

GT9110 的 I^2 C 从设备地址有两组,分别为 0xBA/0xBB 和 0x28/0x29。主控在上电初始化时控制 Reset 和 INT 口状态进行设定,设定方法及时序图如下:

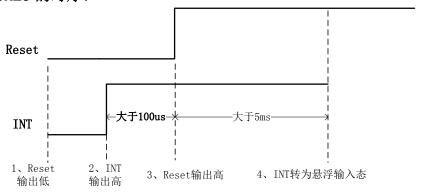
上电时序图:



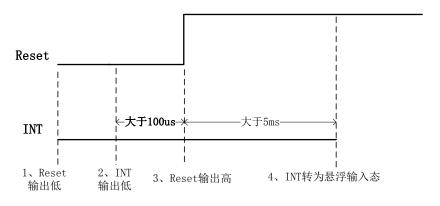




设定地址为 0x28/0x29 的时序:



设定地址为 0xBA/0xBB 的时序:



a) 数据传输

(以设备地址为 0xBA/0xBB 为例)

通讯总是由主 CPU 发起,有效的起始信号为:在 SCL 保持为"1"时,SDA 上发生由"1"到"0"的 跳变。地址信息或数据流均在起始信号之后传输。

所有连接在 I²C 总线上的从设备,都要检测总线上起始信号之后所发送的 8 位地址信息,并做出正确反应。在收到与自己相匹配的地址信息时,GT9110 在第 9 个时钟周期,将 SDA 改为输出





口,并置"0",作为应答信号。若收到不与自己匹配的地址信息,即非 0XBA 或 0XBB,GT9110 将保持闲置状态。

SDA 口上的数据按 9 个时钟周期串行发送 9 位数据: 8 位有效数据加 1 位接收方发送的应答信号 ACK 或非应答信号 NACK。数据传输在 SCL 为"1"时有效。

当通讯完成时,由主 CPU 发送停止信号。停止信号是当 SCL 为"1"时,SDA 状态由"0"到"1"的 跳变。

b) 对 GT9110 写操作

(以设备地址为 0xBA/0xBB 为例)



写操作时序图

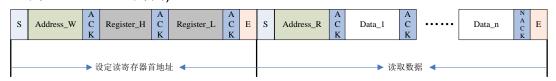
上图为主 CPU 对 GT9110 进行的写操作流程图。首先主 CPU 产生一个起始信号,然后发送地址信息及读写位信息"0"表示写操作:0XBA。

在收到应答后, 主 CPU 发送寄存器的 16 位地址, 随后是 8 位要写入到寄存器的数据内容。

GT9110 寄存器的地址指针会在写操作后自动加 1, 所以当主 CPU 需要对连续地址的寄存器进行写操作时,可以在一次写操作中连续写入。写操作完成,主 CPU 发送停止信号结束当前写操作。

c) 对 GT9110 读操作

(以设备地址为 0xBA/0xBB 为例)



读操作时序图

上图为主 CPU 对 GT9110 进行的读操作流程图。首先主 CPU 产生一个起始信号,然后发送设备地址信息及读写位信息"0"表示写操作: 0XBA。

在收到应答后,主 CPU 发送首寄存器的 16 位地址信息,设置要读取的寄存器地址。在收到应答后,主 CPU 重新发送一次起始信号,发送读操作: 0XBB。收到应答后,主 CPU 开始读取数据。

GT9110 同样支持连续的读操作,默认为连续读取数据。主 CPU 在每收到一个 Byte 数据后需发送一个应答信号表示成功接收。在接收到所需的最后一个 Byte 数据后,主 CPU 发送"非应答信号 NACK",然后再发送停止信号结束通讯。

6.2. GT9110 的寄存器信息

a) 实时命令

(Write Only)

Addr	name	bit7	bit6	bit5	bit4	bit3	bit2	bit1	bit0
0x8040	Command	0:	그한 사사 차고 되	态	1: 差值	原始值		复位	





3: 基准更新(内部测试) 4: 基准校准(内部测试) 5:关屏 其余值无效

b) 配置信息

(R/W)

(11/11/										
寄存器	Config Data	bit7	bit6	bit5	bit4	bit3	bit2	bit1	bit0	
0x8047	Config_ Version					F原版本, ' Z ',发送 0x0				
0x8048	X Output Max (Low Byte)	X坐标输出最大值								
0x8049	X Output Max (High Byte)				人 主你相正	1 取八臣				
0x804A	Y Output Max (Low Byte)				Y坐标输出	! 最大值				
0x804B	Y Output Max (High Byte)				1 土 小 相 口	1 取八臣				
0x804C	Touch Number		Reser	ved		输出	出触点个数。	上限: 1~1	0	
0x804D	Module_ Switch1	Resei	Reserved Stretch_rank			X2Y (X,Y坐 标交 换)	Sito (软件 降噪)	INT 触 00: 上升 01: 下降 02: 低 03: 高	十沿触发 锋沿触发 电平查询	
0x804E	Module_ switch2	Reserved Touch _key								
0x804F	Shake_Count		Reser	ved		手	指按下/松开	干去抖次数		
0x8050	Filter	First_f	ilter	N	lormal_Filte	r(原始坐标	窗口滤波值。	,系数为 1)	ı	
0x8051	Large_Touch				大面积触摸	 点个数				
0x8052	Noise_ Reduction		Reser	ved		噪声消降	余值(系数)	为 1,0-15 7	有效)	
0x8053	Screen_ Touch_Level			屏上	上触摸点从无	三到有的阈值	Ī			
0x8054	Screen_ Leave_Level			屏上	上触摸点从有	可 到无的阈值	Ī			
0x8055	Low_Power_ Control	Reserved 进低功耗时间(0~15s)								
0x8056	Refresh_Rate	Reserved 坐标上报率(周期为 5+N ms)						ns)		
0x8057	x_threshold	Reserved								
0x8058	y_threshold	TOSSIVEU								
0x8059	X_Speed_Limit	Reserved								
0x805A	Y_Speed_Limit									
0x805B	Space						下边框的空白区(以32为系数)			
0x805C	25300						的空白区(
0x805D	Stretch_Rate	Reserved 弱拉伸的拉伸程度(拉伸 x/16 Pitch) (beta 版占用,发布版无效)								





0x805E	Stratah DO				区间 1	1 乏粉		
	Stretch_R0							
0x805F	Stretch_R1				区间 2			
0x8060	Stretch_R2				区间:			
0x8061	Stretch_RM				各区间	可基数		
0x8062	Drv_GroupA_ Num	All_Drivi ng	Reser	ved		Driver_G	roup_A_r	number
0x8063	Drv_GroupB_ Num	Res	erved	Dual_ Freq		Driver_G	roup_B_r	number
0x8064	Sensor_Num	Sensor_Group_B_Number Sensor_Group_A_Number						
0x8065	FreqA_factor	驱	动组A的驱动	力频率倍频	系数 Gro	upA_Freque	nce = 倍频	预系数 * 基频
0x8066	FreqB_factor	驱	动组B的驱动	力频率倍频	系数 Gro	upB_Freque	nce = 倍频	预系数 * 基频
0x8067	Pannel_ BitFreqL		五位之	±4∃ ∧ R	的基颗/15	526HZ<基频<	14600Hz	1
0x8068	Pannel_ BitFreqH		704	n组 A、D	口(至/次(10	IZUI IZ< <u>率///</u> /、	14000112)
0x8069	Pannel_Sensor_T imeL	相邻两次驱动信号输出时间间隔(以 us 为单位),Reserved(beta 版占用,发布版					a版占用,发布版无	
0x806A	Pannel_Sensor_T imeH	效)						
0x806B	Pannel_Tx_ Gain		ReservedR 0:Gain			nnel_DAC_Gain 0:Gain 最大 7: Gain 最小		
0x806C	Pannel_Rx_ Gain	Pannel_ PGA_C	Pannel_P	GA_R		Rx_Vcmi(4 可调)		nnel_PGA_Gain (8档可调)
0x806D	Pannel_Dump_ Shift		Reser	ved		屏原始位	值放大系数	数(2的N次方)
0x806E	Drv_Frame_ Control	Reserve d		SubF	rame_Drv	·Num		Repeat_Num (采样累加次数)
0x806F	NC				Rese	erved		
0x8070	NC				Rese	erved		
0x8071	NC				Rese	erved		
0x8072	Stylus_Tx_ Gain		<u>2</u>	暂未定义	(当 stylus	_priority=0 时	无效)	
0x8073	Stylus_Rx_ Gain		<u>.</u>	暂未定义	(当 stylus	_priority=0 时	无效)	
0x8074	Stylus_Dump_ Shift			笔原始	值放大系数	数 (2的 N 次)	方)	
0x8075	Stylus_Driver_To uch_Level	笔触摸有效阈值(驱动方向)						
0x8076	Stylus_Sensor_T ouch_Level	笔触摸有效阈值(感应方向)						
0x8077	Stylus_ Control	触摸笔超时退出时间(以秒为单位)						
0x8078	Base_reduce	S	型改善量(通	常为 2-4)		削底系数 N	,削底量: 次方(通	=Base+Base/2的N 常 2-4)
0x8079	NC				Rese	erved		





0x807A Freq_Hopping_St art 跳频范围的起点频率(以 2KHz 为单位,例如 50 表示 100KHz							
	跳频范围的起点频率(以 2KHz 为单位,例如 50 表示 100KHz)						
0x807B Freq_Hopping_E	跳频范围的终点频率(以 2KHz 为单位,例如 150 表示 300KHz)						
0x807CNoise_Detect_Ti mesDetect_Stay_Times (一次噪声检测中每个 频率点上检测次数,建 议 2)Detect_Confirm_Times (多次噪声检测后确定噪声量,1-63 有效,建 议 2)	议 20)						
Ox807D Hopping_Flag Hopping Reserved QQ	色位)						
Ox807EHoppging _ ThresholdLarge_Noise_Threshold (beta 版占用,发布版无效, Reserved)Hopping_Hit_Threshold (最优频率选定条件,当前工作频率 小干扰量>设定值 x4,则选定最优频	三十扰量ー最						
Ox807F Noise_ Threshold 判别有干扰的门限(所有频率点上干扰量小于此值认为无干扰)						
0x8080 NC Reserved							
0x8081 NC Reserved							
0x8082 Hopping_seg1_Bi tFreqL W婚校测反问题的4中2卡其婚(活用工源社A R)							
0x8083							
0x8084 Hopping_seg1_F	二换算出来)						
0x8085 Hopping_seg2_Bi tFreqL 跳频检测区间频段 2 中心点基频(适用于驱动 A、B)							
0x8086 Hopping_seg2_Bi tFreqH							
Ox8087 Hopping_seg2_F actor 跳频检测区间频段 2 中心点倍频系数(适用于驱动 A,驱动 B 在此基础」	二换算出来)						
0x8088 Hopping_seg3_Bi tFreqL WIENDERD 2 中 2 上井原(五田工正古 A R)							
Ox8089 Hopping_seg3_Bi tFreqH 跳频检测区间频段 3 中心点基频(适用于驱动 A、B)							
Ox808A Hopping_seg3_F	二换算出来)						
0x808B Hopping_seg4_Bi tFreqL www.delta.com www.delta.com www.delta.com <t< td=""><td></td></t<>							
0x808C Hopping_seg4_Bi tFreqH							
Ox808D Hopping_seg4_F 跳频检测区间频段 4 中心点倍频系数(适用于驱动 A,驱动 B 在此基础」	二换算出来)						
0x808E Hopping_seg5_Bi tFreqL www.fs.pi www.fs.pi www.fs.pi www.fs.pi www.fs.pi www.fs.pi www.fs.pi www.fs.pi www.fs.pi www.fs.pi www.fs.pi fs.pi fs.pi www.fs.pi <td< td=""><td></td></td<>							
0x808F Hopping_seg5_Bi tFreqH							
0x8090 Hopping_seg5_F actor 跳频检测区间频段 5 中心点倍频系数(适用于驱动 A,驱动 B 在此基础」	跳频检测区间频段 5 中心点倍频系数(适用于驱动 A,驱动 B 在此基础上换算出来)						
0x8091 NC Reserved							
0x8092 NC Reserved	Reserved						





	<u> </u>	D. mar						
0x8093	Key 1	Key 1 位置: (其中 0 表示无按键, 4 个键位置.						
0x8094	Key 2	Key 2 位置: (其中 0 表示无按键, 4 个键位置:						
0x8095	Key 3	Key 3 位置: (其中 0 表示无按键, 4 个键位置:	0-255 有效	ţ				
0x8096	Key 4	Key 4 位置: 0-255 有效 (其中 0 表示无按键, 4 个键位置均为 8 的倍数时表示为独立按键)						
0x8097	Key_Area	长按更新时间(1~16s)		效区间设置(单侧):0-15 有效				
0x8098	Key_Touch_Level	触摸按键		//CETT//CEE(MA)/10 10 14///C				
0x8099	Key_Leave_Level	触摸按键						
0x809A	Key_Sens	KeySens_1(按键 1 灵敏度系数)		ns_2(按键 2 灵敏度系数)				
0x809B	Key_Sens	KeySens_3(按键 3 灵敏度系数)		ns_4 (按键 4 灵敏度系数)				
0x809C	Key_Restrain	手指从屏上离开后抑制按键的时间(以 100ms 为单位),0表示 600ms 抑制	独立按键	邻键抑制参数(当次大值超过最 ey_Restrain/16 时则不输出按 键),推荐设置 7±2				
0x809D	NC	Reserved						
0x809E	NC	Rese	rved					
0x809F	NC	Rese	rved					
0x80A0	NC	Reserved						
0x80A1	NC	Reserved						
0x80A2	Proximity_Drv_Se lect	Drv_Start_Ch(驱动方向起始通道)						
0x80A3	Proximity_ Sens_Select	Sens_Start_Ch(感应方向起始通道)	Sens_End_Ch(结束通道, 为起始通道加此值)				
0x80A4	Proximity_ Touch_Level	设定值×10=接	近感应生效	阈值				
0x80A5	Proximity_ Leave_Level	设定值×10=接	近感应无效	阈值				
0x80A6	Proximity_Sample_ Add_Times	采样值易	累加次数					
0x80A7	Proximity_Sample_ Dec_ValL	采样值减此值(16位) 后再累加	1,低字节				
0x80A8	Proximity_Sample_ Dec_ValH	采样值减此值(16 位)后再累加	1,高字节				
0x80A9	Proximity_Leave_S hake_Count	退出接近感	应去抖次数					
0x80AA	Self_Cap_Tx_gai n	自电容易	 送增益					
0x80AB	Self_Cap_Rx_gai n	自电容扬	接收增益					
0x80AC	Self_Cap_Dump_ Shift	自电容原始值放大系	系数(2的 N	1次方)				
0x80AD	SCap_Diff_Up_Le vel_Drv	自电容抑制悬浮上升阈值(驱动方向)						
0x80AE	Scap_Merge_Tou ch_Level_Drv	自电容 Touch Level(驱动方向)						
0x80AF	SCap_Pulse_Tim eL	自电容采样时间(低字节)						
0x80B0	SCap_Pulse_Tim eH	自电容采样时间(高字节)						
0x80B1	SCap_Diff_Up_Le	自电容抑制悬浮上升阈值(感应方向)						





	vel_Sen				
0x80B2	Scap_Merge_Tou ch_Level_Sen	自电容 Touch Level(感应方向)			
0x80B3	NC	Reserved			
0x80B4	NC	Reserved			
0x80B5	NC	Reserved			
0x80B6	NC	Reserved			
0x80B7 ~ 0x80D4	Sensor_CH0~ Sensor_CH29	ITO Sensor 对应的芯片通道号			
0x80D5~ 0x80FE	Driver_CH0~ Driver_CH41	ITO Driver0 对应的芯片通道号			
0x80FF	Config_Chksum	配置信息校验(0x8047 到 0x80FE 之字节和的补码)			
0x8100	Config_Fresh	配置已更新标记(由主控写入标记)			

c) 坐标信息

Addr	Access	bit7	bit6	bit5	bit4	bit3	bit2	bit1	bit0
0x8140	R	Product ID (first Byte,ASCII 码)							
0x8141	R	Product ID (second Byte,ASCII 码)							
0x8142	R		Pro	duct ID (thi	rd Byte,AS	CII码)		
0x8143	R		Pro	duct ID (for	th Byte,AS	SCII码)		
0x8144	R		Firr	nware versi	on (HEX.lov	w byte)		
0x8145	R		Firr	nware version	on (HEX.hig	h byte)		
0x8146	R		X C	oordinate re	solution (lov	w byte)		
0x8147	R		х со	ordinate res	solution (hig	gh byte)		
0x8148	R		у с	oordinate re	solution (lov	w byte)		
0x8149	R		у со	ordinate res	solution (hig	gh byte)		
0x814A	R		Ve	endor_id(当	前模组选项	信息)			
0x814B	R			Re	served				
0x814C	R	Reserved							
0x814D	R			Re	served				
0x814E	R/W	buffer status large detect Reserved HaveKey number of touch points			oints				
0x814F	R	track id							
0x8150	R	point 1 x coordinate (low byte)							
0x8151	R		point 1 x coordinate (high byte)						
0x8152	R		р	oint 1 y coo	dinate (low	byte)			
0x8153	R	point 1 y coordinate (high byte)							
0x8154	R	Point 1 size (low byte)							
0x8155	R	point 1 size (high byte)							
0x8156	R	Reserved							
0x8157	R	track id							
0x8158	R	point 2 x coordinate (low byte)							
0x8159	R		p	oint 2 x coor	dinate (high	byte)			





0x815A	R	point 2 y coordinate (low byte)
0x815B	R	point 2 y coordinate (high byte)
0x815C	R	point 2 size (low byte)
0x815D	R	point 2 size (high byte)
0x815E	R	Reserved
0x815F	R	track id
0x8160	R	point 3 x coordinate (low byte)
0x8161	R	point 3 x coordinate (high byte)
0x8162	R	point 3 y coordinate (low byte)
0x8163	R	point 3 y coordinate (high byte)
0x8164	R	point 3 size (low byte)
0x8165	R	point 3 size (high byte)
0x8166	R	Reserved
0x8167	R	track id
0x8168	R	point 4 x coordinate (low byte)
0x8169	R	point 4 x coordinate (high byte)
0x816A	R	point 4 y coordinate (low byte)
0x816B	R	point 4 y coordinate (high byte)
0x816C	R	point 4 size (low byte)
0x816D	R	point 4 size (high byte)
0x816E	R	Reserved
0x816F	R	track id
0x8170	R	point 5 x coordinate (low byte)
0x8171	R	point 5 x coordinate (high byte)
0x8172	R	point 5 y coordinate (low byte)
0x8173	R	point 5 y coordinate (high byte)
0x8174	R	point 5 size (low byte)
0x8175	R	point 5 size (high byte)
0x8176	R	Reserved
0x8177	R	track id
0x8178	R	point 6 x coordinate (low byte)
0x8179	R	point 6 x coordinate (high byte)
0x817A	R	point 6 y coordinate (low byte)
0x817B	R	point 6 y coordinate (high byte)
0x817C	R	point 6 size (low byte)
0x817D	R	point 6 size (high byte)
0x817E	R	Reserved
0x817F	R	track id
0x8180	R	point 7 x coordinate (low byte)
0x8181	R	point 7 x coordinate (high byte)
0x8182	R	point 7 y coordinate (low byte)





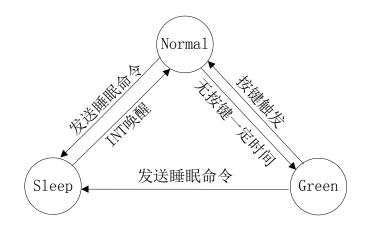
0x8183	R	point 7 y coordinate (high byte)
0x8184	R	point 7 size (low byte)
0x8185	R	point 7 size (high byte)
0x8186	R	Reserved
0x8187	R	track id
0x8188	R	point 8 x coordinate (low byte)
0x8189	R	point 8 x coordinate (high byte)
0x818A	R	point 8 y coordinate (low byte)
0x818B	R	point 8 y coordinate (high byte)
0x818C	R	point 8 size (low byte)
0x818D	R	point 8 size (high byte)
0x818E	R	Reserved
0x818F	R	track id
0x8190	R	point 9 x coordinate (low byte)
0x8191	R	point 9 x coordinate (high byte)
0x8192	R	point 9 y coordinate (low byte)
0x8193	R	point 9 y coordinate (high byte)
0x8194	R	point 9 size (low byte)
0x8195	R	point 9 size (high byte)
0x8196	R	Reserved
0x8197	R	track id
0x8198	R	point 10 x coordinate (low byte)
0x8199	R	point 10 x coordinate (high byte)
0x819A	R	point 10 y coordinate (low byte)
0x819B	R	point 10 y coordinate (high byte)
0x819C	R	point 10 size (low byte)
0x819D	R	point 10 size (high byte)
0x819E	R	Reserved
0x819F	R	KeyValue





7. 功能描述

7.1. 工作模式



a) Normal Mode

GT9110 在 Normal mode 时,最快的坐标刷新周期为 7ms-10ms 间(依赖于配置信息的设定,配置信息可控周期步进长度为 1ms)。

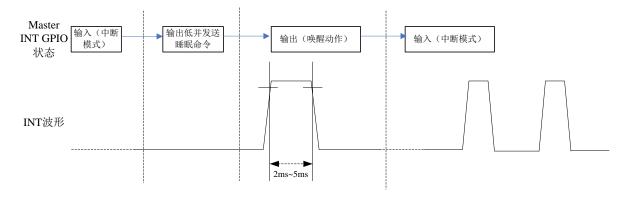
Normal mode 状态下,一段时间无触摸事件发生,GT9110 将自动转入 Green mode,以降低功耗。GT9110 无触摸自动进入 Green mode 的时间可通过配置信息设置,范围为 0~15s,步进为1s。

b) Green Mode

在 Green mode 下,GT9110 扫描周期约为 40ms,若检测到有触摸动作发生,自动进入 Normal mode。

c) Sleep Mode

主 CPU 通过 I2C 命令,使 GT9110 进入 Sleep mode (需要先将 INT 脚输出低电平)。当需要 GT9110 退出 Sleep mode 时,主机输出一个高电平到 INT 脚(主机打高 INT 脚 2~5ms),唤 醒后 GT9110 将进入 Normal mode。







7.2. 中断触发方式

当有触摸时,GT9110 每个扫描周期均会通过 INT 脚发出脉冲信号,通知主 CPU 读取坐标信息。主 CPU 可以通过相关的寄存器位"INT"来设置触发方式。设为"0"表示上升沿触发,即在有用户操作时,GT9110 会在 INT 口输出上升沿跳变,通知 CPU;设为"1"表示下降沿触发,即在有用户操作时,GT9110 会在 INT 口输出下降沿跳变。

7.3. 固化配置功能

GT9110 支持固化配置功能,当获取项目的配置参数后,GT9110 会自动将版本较高的配置参数 固化,固化了配置参数后的 GT9110 只会与主控进行 I2C 通讯,不会接收主控下发的低版本配置。

7.4. 自动校准

a) 初始化校准

不同的温度、湿度及物理空间结构均会影响到电容传感器在闲置状态的基准值。GT9110 会在初始化的 200ms 内根据环境情况自动获得新的检测基准。完成触摸屏检测的初始化。

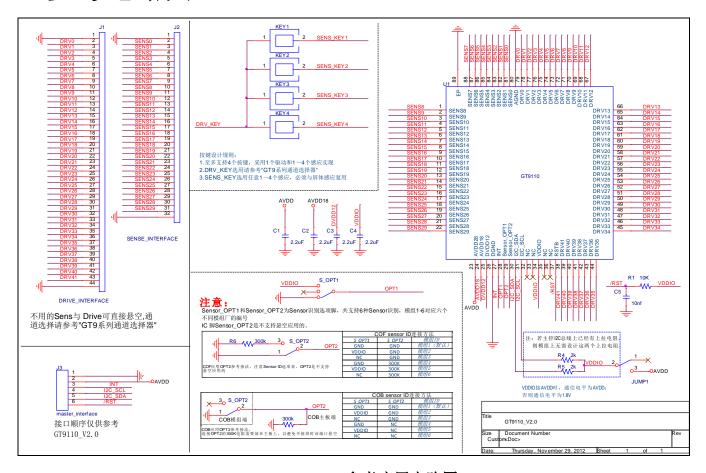
b) 自动温漂补偿

温度、湿度或灰尘等环境因素的缓慢变化,也会影响到电容传感器在闲置状态的基准值。 GT9110 实时检测各点数据的变化,对历史数据进行统计分析,由此来修正检测基准。从而降低 环境变化对触摸屏检测的影响。





8.参考电路图



GT9110参考应用电路图

注:

- 1、 本电路仅表示基本应用方式,实际或根据应用环境需要对部分电路进行调整。
- 2、 电容建议采用 X7R 材质





9. 电气特性

9.1. 极限电气参数

(环境温度为 25℃)

参数	最小值	最大值	单位
模拟电源 AVDD28(参考 AGND)	2.66	3.47	V
VDDIO (参考 DGND)	1.7	3.47	V
数字 I/O 可承受电压	0	3.47	V
模拟 I/O 可承受电压	0	3.47	V
工作温度范围	-40	85	$^{\circ}$
存储温度范围	-60	125	$^{\circ}$
焊接温度(10秒钟)		300	${\mathbb C}$
ESD 保护电压(HB Model)	_	±2	KV

9.2.推荐工作条件

参数	最小值	典型值	最大值	单位
AVDD28	2.8	-	3.3	V
VDDIO	1.8	-	3.3	V
工作温度	-20	25	85	$^{\circ}$

9.3.AC 特性

(环境温度为 25℃, AVDD=2.8V, VDDIO=1.8V)

参数	最小值	典型值	最大值	单位
OSC 振荡频率	59	60	61	MHz
I/O 输出由低到高转换时间	-	-	0.5	ns
I/O 输出由高到低转换时间	-	-	0.5	ns

9.4.DC 特性

(环境温度为 25℃, AVDD=2.8V, VDDIO=1.8V)

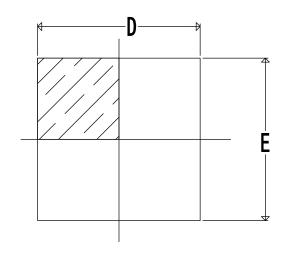
参数	最小值	典型值	最大值	单位
Normal mode 工作电流	ı	13		mA
Green mode 工作电流		4.5	-	mA
Sleep mode 工作电流	70		120	Ua
数字输入为低电平电压值	-0.3	0	0.45	V
数字输入为高电平电压值	1.35	1.8	2.1	V

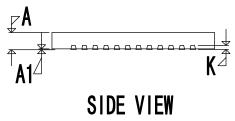




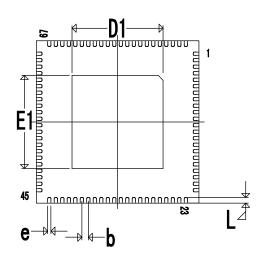
10. 产品封装

TOP VIEW





BOTTOM VIEW



QFN 10 X 10 88PIN 0.4 PITCH SQUARE

Symbol	Dimensions In Millimeters			
Symbol	Min.	Normal	Max.	
Α	0.70	0.75	0.80	
A1	0.00	0.035	0.05	
b		0.40BSC		
D				
D1	5.50	5.60	5.90	
E	10.00BSC			
E1	5.20	5.60	5.80	
е	0.15	0.20	0.25	
L	0.30	0.40	0.50	
K	0.203BSC			



11. 版本记录

文件版本	修改日期	修订		
Rev.00	2012-08-04 预发布			
Rev.01	2012-09-11	增加上电时序图		
Rev.02	2012-10-26	修改寄存器信息表格内容,修改 DC 特性电流值,增加固化 配置功能说明,更新参考电路图		
Rev.03	2012-12-05	修改工作温度、存储温度、各模式下耗电以及部分表述		





12. 联系方式



深圳市汇顶科技股份有限公司

深圳市福田保税区腾飞工业大厦 B 座 13 层 518000

Floor 13, Phase B, TengFei Industrial Building, FuTian Free Trade Zone ShenZhen, 518000

电话/TEL: +86-755-33338828 传真/FAX: +86-755-33338828

www.goodix.com

